

CP 3 EXTÉRIEUR

MANUEL D'EMPLOI

Fév. '20



CARLO GAVAZZI Automation Components

Table des matières

Table des matières	2
Version mise à jour	4
Remarques importantes	5
Glossaire	6
Introduction	7
Description générale	8
Communication Radio	9
Fonctionnement du capteur	9
Magnétomètre à trois axes	9
Architecture (réseau Long Range wireless privée)	10
Architecture (réseau LoRaWAN [®])	11
Architecture (réseau NB-IoT)	12
Remarques de sécurité	13
Environnement technique - Conditions préalables nécessaires	13
Comment manipuler le capteur ?	13
Précautions préventives pour l'installation	14
Comment stocker le capteur ?	14
Montage	15
Ce qu'il faut savoir	15
Procédures	16
Assemblage du capteur SBPWSI1	16
Assemblage du capteur SBPWSI2	17
Installation du capteur	18
Ce qu'il faut savoir	18
Procédure de mise en place	18
Vérification du Site	18
Vérification des champs électriques/magnétiques	19
Revêtement et trou	19
Positionnement des capteurs	20
Procédures	22
Opération préliminaire avant l'installation	22
Installation du capteur	25
Comment réinitialiser le capteur ?	28
Logiciel Sensor Manager	29
Installation du logiciel	30



CARLO GAVAZZI Automation Components

Configurer le dispositif SBPCAL	32
Paramétrer le port COM	33
Ce qu'il faut savoir	34
Configuration du Capteur	35
Procédures de démarrage rapide	35
Paramétrer le protocole Long Range wireless privée	36
Paramétrer le protocole de communication LoRaWAN [®]	
Paramétrer le protocole de communication NB-IoT	43
Interface utilisateur	45
Onglet File (Fichier)	45
Onglet Port	46
Onglet Management (Gestion)	47
Onglet Options	47
Ce qu'il faut savoir	48
Onglet Show (Affichage)	50
Fenêtre Sensors List (Liste des capteurs)	50
Liste de commandes	51
Basic Settings (Réglages de base)	51
Procédures	52
Sélectionner les capteurs à gérer	52
Calibration	53
Set Date Time (Réglage de la date et de l'heure)	55
Set/change the sensor ID number (Régler/modifier le numéro ID du capteur)	55
Clear the commands (Effacer les commandes)	56
Set AutoACK property (Régler l'option AutoACK)	57
Interface Utilisateur	59
Advanced Settings (Réglages avancés)	59
Configuration Réseau	60
Show -> Filtered Sensors (Afficher -> Capteurs filtrés)	64
Show -> Not filtered Sensors (Afficher -> Capteurs Non filtrés)	64
Show -> Commands sent (Afficher -> Commandes envoyées)	65
Show -> Single Sensor Monitor (Afficher -> Moniteur pour capteur unique)	67
Show -> Status Filtered Sensors (Afficher -> État des capteurs filtrés)	67
Onglet Sensor Manager Crypt Key (Clé de cryptage Sensor Manager)	69
Remarque importante	69
Onglet Internet	70





Version mise à jour



Contenu susceptible de modifications. Télécharger la version mise à jour : www.productselection.net





Remarques importantes

Cette section contient des informations importantes relatives à la sécurité à suivre lors de l'installation, de l'utilisation et de la maintenance de l'équipement. Nous recommandons de respecter strictement ces règles afin d'éviter des dommages aux appareils ou aux machines, ainsi que tout risque de blessures ou de décès. Lire attentivement ce manuel avant de commencer toute activité d'installation, de maintenance ou d'exploitation.







Glossaire

Capteur : Capteur sans fil pour la détection de véhicules immobiles.

Place de stationnement : espace de stationnement pour les véhicules délimités par des bandes (bleu, blanc, jaune)

IATA : Association Internationale du Transport Aérien (www.iata.org)

ISM : Industriel, Scientifique, Médical. Acronyme indiquant les fréquences d'utilisation libre pour les appareils de faible puissance.





Introduction

Ce manuel décrit les procédures d'installation et de configuration des capteurs sans fil SBPWSIx pour détecter les voitures dans les places de stationnement.

La procédure d'installation est divisée en deux parties :

- Assemblage du capteur
- Installation du capteur

Cette procédure de configuration, effectuée à l'aide du logiciel Sensor Manager, est expliquée pour les différentes versions de capteurs. Cette partie est divisée en trois sections :

- Configuration des capteurs : Configuration, Calibrage, Test des capteurs
- Configuration du réseau : Association du capteur au concentrateur/réseau concerné
- Intégration dans le serveur CPY



Voir "**Manuel UWP 3.0 Car Park**" pour plus d'informations sur l'intégration du système de stationnement UWP 3.0.

Le respect et l'observation des instructions et recommandations contenues dans ce manuel garantiront le bon fonctionnement des capteurs et de l'ensemble du système.





Description générale

Le capteur sans fil SBPWSIx fait partie du système Carpark, qui contient d'autres types de capteurs, de contrôleurs et de moniteurs. Le SBPWSIx a été conçu pour être enterré sous la place de stationnement et sera complètement invisible. Il détecte l'état d'occupation (libre/occupée) des places de stationnement, en utilisant le champ magnétique terrestre.

Vous trouverez ci-dessous une brève description du fonctionnement du capteur, qui vous aidera à comprendre comment utiliser le logiciel en fonction du type de capteur. Le capteur est un dispositif électronique pour la détection de véhicules, et il est composé de quatre éléments de base :



Élément	Composant	Fonction
Α	Flèche d'indication	Elle indique l'orientation du capteur par rapport à la direction du concentrateur SBPCWSI1 ou des ponts LoRaWAN [®] et NB-IoT.
В	Interrupteur à lames	 Il active le capteur en lui faisant quitter le mode "sommeil profond" à l'aide d'un aimant Il réinitialise le capteur.
С	Carte électronique	Carte dotée d'un micro-ordinateur pour la gestion. Elle contient le capteur de champ magnétique à trois axes, une puce sans fil et une antenne directionnelle pour l'émission/réception de paquets de données.
D	Batterie au lithium	Batterie au lithium LiSoCl2 3,6V, dotée de la capacité suivante : SBPWSI1: 17.5/19 Ah. SBPWSI2: 13 Ah.





Communication Radio

Le capteur est équipé d'un émetteur-récepteur radio. Le capteur est disponible en deux versions selon le protocole de communication :

Modèle	Version radio
SBPWSI1	Long Range wireless/LoRaWAN [®] standard
SBPWSI2	NB-IoT



Chaque modèle possède ses propres caractéristiques disponibles et les procédures adéquates doivent être suivies pour les installer et les configurer.

Fonctionnement du capteur

Magnétomètre à trois axes

La détection de la voiture est effectuée à l'aide d'un composant magnéto-résistif. La valeur totale de la magnitude mesurée par le capteur résulte de la somme de la valeur des trois axes individuels étudiés.

Le capteur SBPWSIx dispose de deux seuils : un seuil bas et un seuil haut. Si le capteur est dans un état **Libre** (en dessous du seuil bas), pour modifier l'état, la valeur totale de la magnitude doit être supérieure à la valeur du seuil haut.

Si le capteur est dans un état **Occupé** (au-dessus du seuil haut), pour modifier l'état, la valeur totale de la magnitude doit être inférieure à la valeur du seuil bas.

Tous les changements qui se situent entre les deux seuils n'entraîneront pas de modification de l'état du capteur.





Architecture (réseau Long Range wireless privée)

Le capteur SBPWSI1 peut être configuré pour transmettre l'état d'occupation de la place de stationnement au concentrateur SBPCWSI1 par communication Long Range wireless dans un réseau privé. Le concentrateur SBPCWSI1 reçoit et collecte toutes les informations d'occupation envoyées par chaque capteur SBPWSI1 puis les transmet, en temps réel, au Serveur SBP2CPY24.



Élément	Composant	Fonction
Α	Capteur SBPWSI1	Détecte les variations du champ magnétique terrestre provoquées par la présence d'objets ferreux (voitures).
В	Concentrateur SBPCWSI1	La passerelle collecte l'état de la place de stationnement au moyen d'un signal Long Range wireless qui est envoyé par chaque capteur en temps réel. Elle peut gérer jusqu'à 100 capteurs et peut être positionnée jusqu'à 500 m de distance des capteurs.
С	Système UWP 3.0/SBP2CPY	Il reçoit les données collectées par les concentrateurs SBPCWSI1. L'état de la place de stationnement est géré de la même manière que tous les autres capteurs (ultrasons, caméra IP).





Architecture (réseau LoRaWAN®)

Le capteur SBPWSI1 peut être configuré pour transmettre l'état d'occupation de la place de stationnement directement vers une passerelle LoRaWAN[®] ou un réseau public. La passerelle enverra ensuite les informations au serveur LoRaWAN[®] approprié.



Élément	Composant	Fonction
Α	Capteur SBPWSI1	Détecte les variations du champ magnétique terrestre provoquées par la présence d'objets ferreux (voitures).
В	Ponts LoRaWAN®	Les ponts collectent l'état de la place de stationnement envoyé en temps réel par chaque capteur via les passerelles/réseaux/serveurs LoRaWAN® standards.





Architecture (réseau NB-IoT)

Le capteur SBPWSI2 peut être configuré pour transmettre l'état d'occupation de la place de stationnement directement vers une passerelle NB-IoT ou un réseau public. La passerelle enverra ensuite les informations au serveur sur le cloud, puis au serveur CPY.



Élément	Composant	Fonction
Α	Capteur SBPWSI2	Détecte les variations du champ magnétique terrestre provoquées par la présence d'objets ferreux (voitures).
В	Ponts NB-IoT	Les ponts collectent l'état de la place de stationnement envoyé par chaque capteur en temps réel, via le réseau NB-IoT.
С	Système UWP 3.0/SBP2CPY	Il reçoit les données collectées par les ponts NB-IoT via le cloud. L'état de la place de stationnement est géré de la même manière que tous les autres capteurs (ultrasons, caméra IP).





Remarques de sécurité

Une installation correcte du capteur est essentielle pour garantir la sécurité des piétons, des cyclistes et des animaux. Le capteur SBPWSIx est installé dans des parkings ouverts et non délimités, auxquels tout le monde peut accéder, et par conséquent, il est nécessaire que son installation soit effectuée de la meilleure façon possible. Lire attentivement les instructions cidessous avant d'effectuer toute opération.

Environnement technique - Conditions préalables nécessaires

Le capteur SBPWSIx doit être installé à l'intérieur d'un trou pratiqué dans le revêtement de sol existant. Avant de commencer les travaux, il est nécessaire de connaître les caractéristiques physiques du revêtement de sol, telles que le matériau, l'épaisseur de la couche à percer, et la présence éventuelle de services publics souterrains à moins de 120 mm de la surface.

Le capteur SBPWSIx utilise des capteurs magnétiques à trois axes pour détecter les véhicules et il est donc sensible aux champs électromagnétiques générés par les conduits de câbles à proximité du capteur. Il est conseillé de demander une carte des services publics d'électricité avant de commencer les travaux. En cas de passage d'un conduit à proximité du point d'installation choisi, il est conseillé de modifier le point d'installation.

Comment manipuler le capteur ?

Le capteur est un dispositif électronique et, comme tous les composants électroniques, il ne doit pas être soumis à des chocs ou à des chutes qui endommageraient les oscillateurs internes et/ou briseraient les circuits.





Précautions préventives pour l'installation



Tout le personnel impliqué dans l'installation du capteur doit utiliser des EPI (Équipements de protection individuelle) appropriés, conformément au Décret Législatif n°. 9 avril 2008, n. 81 "Loi consolidée sur la Santé et la Sécurité au travail" (texte coordonné avec le Décret législatif du 3 août 2009, n. 106).



Tout le personnel impliqué dans l'installation des capteurs doit respecter les limites recommandées pour le levage et le transport manuel conformément au Décret législatif n°. 9 avril 2008, n. 81 "Texte consolidé sur la Santé et la Sécurité au travail" et la norme technique UNI ISO 11228.

Quoi qu'il arrive et en cas de non-respect des éléments précédemment indiqués, la société Carlo Gavazzi décline toute responsabilité en cas de dommage quelconque causé aux personnes et/ou aux biens pendant ou après l'installation des capteurs.

Comment stocker le capteur ?



Le capteur est un dispositif électronique composé d'une partie électronique et d'une batterie au lithium. Sur certains modèles, une procédure a été mise en place pour minimiser la consommation du capteur lors de son stockage. Cette caractéristique permet de stocker le capteur pendant de très longues périodes sans perdre la capacité de la batterie et sans transmissions radio. Ce mode est généralement présent sur les capteurs SBPWSI1, équipés d'un radio Long Range wireless de type LoRaWAN®.

Le capteur est équipé d'une batterie LiSoCl2 haute capacité (voir les détails de la batterie à la page 8).

La batterie est équipée des protections de sécurité requises par la réglementation, qui peuvent préserver les circuits connectés de tout dommage.



Le lithium contenu dans les batteries est hautement inflammable et peut provoquer de petites explosions. Éviter les courts-circuits et tout contact avec des liquides.

La température de stockage ne doit pas dépasser 85°C et ne doit pas être inférieure à -40°C. Plus la température de stockage est élevée, plus la décharge spontanée de la batterie au lithium sera importante. La batterie au lithium ne peut et ne doit pas dépasser une température de 85°C.





Montage

Ce qu'il faut savoir



Le capteur est livré partiellement assemblé pour des raisons de sécurité dues aux règles de transport. Pour cette raison, le capteur doit nécessairement être déconnecté de la batterie.

L'expédition par avion du capteur est soumise aux règles d'expédition de l'IATA en ce qui concerne l'expédition de batteries au lithium ou d'appareils contenant des batteries au lithium.

Consulter le site Internet www.iata.org (par exemple, la page Internet) ou contacter le transporteur pour obtenir toutes les informations nécessaires.

L'expédition par voie terrestre ou maritime, bien que relevant de la catégorie DGR (Marchandises Dangereuses), est moins restrictive que l'expédition par voie aérienne.





Procédures

Assemblage du capteur SBPWSI1

Le capteur doit être assemblé et scellé avant d'être installé. Il est recommandé de suivre la procédure dans un laboratoire. Voir la procédure ci-dessous :



Remarque :

* À commander séparément. Patienter au moins 3 heures avant d'installer le capteur assemblé dans le sol.





Assemblage du capteur SBPWSI2

Le capteur doit être assemblé et scellé avant d'être installé. Il est recommandé de suivre la procédure dans un laboratoire. La carte SIM doit obligatoirement être insérée avant de sceller le capteur. Voir la procédure ci-dessous :



Remarques :

* La carte SIM n'est pas comprise.

** À commander séparément. Patienter au moins 3 heures avant d'installer le capteur assemblé dans le sol.





Installation du capteur

Ce qu'il faut savoir

La procédure d'installation des capteurs implique une série d'activités, comprenant des travaux à effectuer sur des terrains publics, pour la réalisation des trous où les capteurs doivent être installés. Cette activité doit être effectuée dans le respect des réglementations locales pour la sécurité des travailleurs et des étrangers (site de construction, plan de sécurité opérationnel, panneaux, clôtures, etc...).

Procédure de mise en place

Normalement, les opérations d'installation des capteurs comprennent l'installation des capteurs SBPWSIx et la numérotation des places de stationnement. Les activités à effectuer pour l'installation des capteurs sont les suivantes :

- Préparation du site d'installation des capteurs
- Réalisation de trous
- Enlèvement des déchets (et élimination ultérieure)
- Préparation du site d'installation des capteurs
- Numérotation des places de stationnement : noter l'association entre la position de la place <-> ID du capteur
- Installation du capteur
- Configuration du capteur (à savoir le calibrage du zéro magnétique du capteur, le réglage du protocole de communication, etc.)

Vérification du Site

i

La vérification du site où les capteurs seront installés, est une phase très importante : en effet, les conditions environnementales et physiques du lieu d'installation doivent être évaluées pour éviter les problèmes de détection.

La présence d'éventuelles conduites d'évacuation et de câbles électriques doit être vérifiée au niveau des points d'installation des capteurs. En effet, les champs électromagnétiques générés par le passage du courant, dans les conduits proches des capteurs, peuvent fausser la détection.





Vérification des champs électriques/magnétiques

i

Le capteur est sensible aux champs électriques et magnétiques à tel point que s'il est placé trop près d'un câble électrique par exemple, cela peut fausser la lecture de l'état libre / occupé, car champs électriques et magnétiques peuvent saturer le transducteur du capteur. Il est possible de vérifier la présence de champs électromagnétiques parasites à l'aide d'un magnétomètre. De plus, comme le capteur SBPWSI1 fonctionne avec la bande ISM de 868 MHz, une fréquence libre d'utilisation, la présence de source de perturbations doit être vérifiée sur place au moyen d'un analyseur de spectre, afin de détecter toute source de perturbation susceptible d'affecter la bonne communication entre le capteur et le concentrateur/réseau.

Revêtement et trou

Les capteurs peuvent être installés dans différents types de revêtements de sol. <u>L'installateur</u> doit évaluer la solution appropriée pour réaliser le trou, telle que le carottage, le poinçonnage ou le perçage, en fonction du type de revêtement de sol.

Asphalte : c'est le revêtement le plus courant et le plus facile pour l'installation et l'entretien du capteur. Lorsque l'installation est terminée, la partie la plus haute du capteur doit se trouver à une hauteur de 15/20 mm inférieure au niveau de la route. Une profondeur supérieure à 20 mm peut limiter la portée radio du capteur. Le trou peut être réalisé en poinçonnant la surface de la route, à l'aide d'une pointe spéciale à monter sur le marteau pneumatique d'une pelle de taille moyenne ou petite (+/- 1,5 tonnes). La pointe permettra de faire le trou aux dimensions exactes nécessaires à l'installation du capteur.

Une fois le capteur placé et orienté vers le concentrateur/réseau/passerelle de référence, il doit être calé avec du sable puis recouvert d'asphalte froid (15/20 mm environ).

Porphyre / pavés autobloquants : avec cette surface, il n'est pas possible d'utiliser la pointe de poinçonnage. Si le revêtement est posé sur une base molle (par exemple du sable), il est nécessaire d'enlever manuellement les cubes / carreaux jusqu'à ce qu'une zone compatible avec les dimensions du capteur soit exposée, et d'utiliser un briseur ou des outils manuels pour créer le trou d'une taille adéquate. En revanche, si la base de pose est plutôt compacte (ciment), vous pouvez utiliser une carotteuse pour réaliser le trou.

Une fois le capteur placé et orienté vers le concentrateur/réseau/passerelle de référence, il doit être calé avec du sable puis recouvert d'asphalte froid (15/20 mm environ) ou d'une dalle de porphyre ou autre matériau, d'une épaisseur de 10 / 15 mm et d'une taille adéquate, puis fixé avec du ciment.

Pavé de pierre : les consignes pour ce type de revêtement sont les mêmes que pour le point précédent, mais la finition doit être réalisée avec de l'asphalte froid ou des morceaux de pierre fixés avec du ciment.



Il n'est pas recommandé d'installer les capteurs en présence de surfaces non solides (sols battus, prairies, etc.).





Positionnement des capteurs

Il convient de suivre la suggestion ci-dessous pour définir l'emplacement d'installation du capteur, en fonction du type de place de stationnement.

Places de stationnement longitudinales côte à côte

Le capteur doit être placé dans la ligne médiane de la place de stationnement, à 1,25/1,5 mètre de l'extrémité de la place de stationnement.



Places de stationnement en ligne

Le capteur doit être placé dans la ligne médiane de la place de stationnement, à une distance de 1,25/1,5 mètre de l'extrémité de la place de stationnement.







Places de stationnement en diagonal côte à côte

Le capteur doit être placé dans la ligne médiane de la place de stationnement, à une distance de 1,25/1,5 mètre de l'extrémité de la place de stationnement.



Places de stationnement opposées



N.B. En cas d'autres types de parking ou en cas de doute sur le positionnement des capteurs, veuillez nous contacter.





Procédures

Opération préliminaire avant l'installation



Ne pas installer les capteurs dans leur emplacement final avant d'avoir lu attentivement les informations ci-dessous.

Les deux capteurs SBPWSIx ont un numéro d'identification unique fourni au préalable pendant la phase de production. Le numéro d'identification se compose de 5 chiffres (par exemple 10123) et se trouve sur l'étiquette située sur le dessus du capteur. Pour chaque capteur SBPWSIx, ce numéro doit être modifié en fonction du projet et il doit correspondre au numéro de la place de stationnement dans laquelle il sera installé.

Se référer à la procédure ci-dessous pour gérer l'association :

Étape	Action
	Préparer une carte à l'échelle du parking et numéroter chaque place de stationnement avec un numéro individuel. Se référer à l'indication ci-dessous pour le numéro des places de stationnement :
	Le nombre total de places de stationnement estCommencer la numérotation des places de stationnement par
	inférieur à 100 101
	entre 100 et 1000 1001
	supérieur à 1000 10001
	Attribuer à chaque place de stationnement le numéro correspondant, dans l'ordre, de manière
	séquentielle, comme indiqué ci-dessous :
1	
	101 102 103 104 105 106 107
	المتحد والمتحد والمتح
	-··-
	108 109 110 111 112 113 114
	Éviter la numérotation indiquée ci-dessous :



CARLO GAVAZZI Automation Components



Répartir les capteurs SBPWSIx sur la carte et noter le numéro d'identification fourni préalablement sur le plan de l'installation, en le **faisant correspondre** au numéro des places de stationnement. IL est nécessaire d'évaluer la solution préférée. Voir l'exemple ci-dessous :

D	୬·୯~ ୫ · -				
File	Home Insert	Draw	Page Layout	Formulas	
A	В		C		
1					
2	Par	king lo	t: name		
3	ID number (on senso	r label)	Parking bay	number	
4	10032		101		
5	10021		102		
6	10141		103		
7	10047		104	!	
8	10035		105		

2

3a

4a

Une fois l'association effectuée, chaque capteur SBPWSIx doit être physiquement réadressé à l'aide du logiciel Sensor Manager. L'installateur doit évaluer la procédure préférée, comme proposé ci-dessous à l'étape 4a ou 4b.

Il s'agit de la procédure recommandée

1- Dans le laboratoire, utiliser un marqueur permanent pour écrire la nouvelle adresse sur l'étiquette située sur le dessus du capteur

2- Dans le laboratoire, <u>Modifier l'ID du capteur.</u> En utilisant le logiciel Sensor Manager, trouver le capteur (il apparaît dans le logiciel avec le numéro fourni préalablement) et modifier l'ID en fonction du nouvel ID qui doit être attribué.

3- Sur le site de positionnement, installer le capteur sur l'emplacement final en fonction du numéro de la place de stationnement dans laquelle il sera installé.

4- Sur le site de positionnement, calibrer le capteur et vérifier que l'ID du capteur correspond au numéro de la place de stationnement.





4b
1- Sur le site de positionnement, installer le capteur SBPWSIx dans sa position finale (ne pas le couvrir complètement, le haut du capteur doit être visible)
2- Sur le site de positionnement, Modifier l'ID du capteur. En utilisant le logiciel Sensor Manager, trouver le capteur (il apparaît dans le logiciel avec le numéro fourni préalablement) et modifier l'ID en fonction du nouvel ID qui doit être attribué. Noter la nouvelle adresse à l'aide d'un marqueur permanent.
3- Sur le site de positionnement, calibrer le capteur et vérifier que l'ID du capteur correspond au numéro de la place de stationnement.

Important : <u>Prêter une attention particulière</u> à la correspondance entre le numéro du capteur et le numéro de la place de stationnement. Dans le cas où deux ou plusieurs capteurs ont été malheureusement inversés, il sera très difficile de comprendre les raisons de la panne et de prendre les mesures de correction nécessaires.





Installation du capteur

Les capteurs doivent être installés dans un trou pratiqué dans le sol.

La procédure ci-dessous explique comment installer correctement le capteur SBPWSIx sous le sol :

Étape	Action
1	Identifier et marquer l'emplacement où le capteur sera installé
2	Voir le chapitre <u>Positionnement des capteurs</u> pour trouver le meilleur emplacement en fonction du type de parking
3	Utilisez une scie à trous ou un autre outil spécialisé pour percer un trou dans le sol suffisamment grand pour le boîtier du capteur : les dimensions du trou doivent être les suivantes :
	Essayer de le perforer suffisamment profondément pour insérer le capteur complètement, sans qu'il ne dépasse de la surface. Veiller à ce que le boîtier reste sous la surface du sol à environ 15-20 mm.





5

6



Insérer le capteur en essayant d'orienter la flèche, placée sur le bord supérieur du capteur, en direction du récepteur (concentrateur, ponts, répéteur).

Flèche



Vérifier que la correspondance entre l'ID du capteur et le numéro de la place de stationnement (voir la procédure d'opération préliminaire avant l'installation) est correcte.



Fixer le capteur en l'insérant dans l'espace vide. Utiliser du sable fin / de très petites pierres pour le recouvrir complètement, jusqu'au sommet du capteur.



7

Il est nécessaire d'effectuer ces actions avant de les enterrer complètement :

- Diriger la flèche vers le récepteur
- Si le capteur a été préalablement mis en veille, il doit être <u>réactivé au moyen</u> <u>d'un aimant</u>





Sceller le haut du capteur avec le produit choisi (asphalte froid, résine, béton, etc.) et saupoudrer la surface avec du sable fin.

8

Si le revêtement est en carreaux autobloquants ou en cubes de porphyre, il est possible de recouvrir le dessus du capteur avec un petit morceau (10/15 mm) du même matériau, fixé avec du béton.



Une fois l'installation terminée, il est nécessaire de se référer au chapitre logiciel Sensor Manager dans ce manuel pour connaître les procédures de calibrage et de configuration.





Comment réinitialiser le capteur ?

Si le capteur a été préalablement mis en mode veille pour préserver la consommation de la batterie, celui-ci envoie un paquet de maintien de connexion par jour seulement. Cela signifie que le capteur ne peut pas communiquer correctement avec le dispositif de calibrage et qu'il n'apparaît pas dans l'interface du logiciel Sensor Manager.

Pour réinitialiser le capteur et rétablir les réglages d'usine ou pour le réactiver, utiliser un aimant comme indiqué sur l'image ci-dessous pendant environ 5 secondes. Les capteurs apparaîtront dans la liste **Non Filtrée** en fonction du numéro d'identification du capteur.

Remarque : si l'ID de capteur fourni préalablement a été modifié, il apparaîtra avec le nouveau numéro d'ID qui lui a été attribué.





Cette procédure doit être effectuée avant d'enterrer le capteur dans son emplacement final !!





Logiciel Sensor Manager

Le logiciel Sensor Manager est conçu pour configurer, calibrer et gérer les capteurs sans fil SBPWSI1 et SBPWSI2. Lors de l'installation des capteurs, le logiciel peut être exécuté sur n'importe quel PC (le dispositif de calibrage SBPCAL est nécessaire) pour communiquer avec les capteurs et les gérer en groupe ou individuellement. En outre, le concentrateur SBPCWSI1 comprend également le logiciel Sensor Manager.

File Port Management Options Show Help							
Net Sensors		🛃 Sensor List					
O Address		Not Filtered	0	Filtered	Basic Set	ings Advanced Settings Network Configuration	Firmware Updates
O Version			>			Calibration	
O Rx RSSI						Address Set	
O Upload						Auto Ack	
O Last RX						Set DateTime	
O First RX			•			Clear CMD	
Last Date							
O Magnitude			<<				
O Last MSG			<				
O Msg/Retry							
O Ruchanges							
O Pending							
O Radio feset		Cancel NOT fibere	d				
		🛃 radioSetup					
		COMM port	COM6		ON		
		Select	Manual ~	Start DTR o RTS	nRTS V	MaxMaxTx/20m	0
		Modulation	LORA-NB-IOT ~	RX OK		NTx/20m	0
		Channel	1 ~	RX Error	0	Last reset Duty counter	22/11/2019-12:0
		Spr.factor	7 ~	Last Rx		DataTimeDutyExecedeed	01/01/0001-00:0
		Cod.Factor	0 ~	Last RSSI		N duty exceeded	0
				WD mode	Disabled ~	Sec Toff	8
		Ver 01-80-7	'2-4A	WD Minutes	30 ~	NToffExceeded	0
		Err		-	ResetRadio		
					1.0001.0002		
Scroll Clear Copy	Chud						
<							
hada							

- Logiciel gratuit, compatible avec Microsoft Windows® 10/7 PC/Notebook
- Le même logiciel est utilisé pour configurer les capteurs SBPWSI1 et SBPWSI2
- Gestion des clés AES 128 pour protéger votre communication privée entre les capteurs SBPWSI1 et les concentrateurs SBPCWSI1
- Diagnostics en temps réel et outils avancés
- Liste des dispositifs configurés pour une intégration facile dans un réseau LoRaWAN® et NB-IoT





Installation du logiciel

Suivre cette procédure pour télécharger et installer le logiciel dans votre ordinateur.

Étape	Action
1	Télécharger le logiciel Sensor Manager Carlo Gavazzi sur www.productselection.net
2	Lancer le fichier Setup.exe pour lancer l'assistant d'installation qui vous guidera
3	Sélectionner le dossier d'installation sur votre PC, puis cliquer Suivant > CarloGavazzi_SensorManager Select Destination Location Setup will install CarloGavazzi_SensorManager into the following folder. To continue, click Next. If you would like to select a different folder, click Browse. folder: C:\Program Files (x86)\CarloGavazzi\SensorManager Bgowse Install this application for: Pror all users For all users For the current user only
	< <u>Back</u> <u>Next</u> > Cancel

Cliquer sur **Suivant** pour installer le logiciel

	del Carla Causari Sanara Mananan			~
	CanoGavazzi_Sensonvianager –			~
	Ready to Install			-
	Click Next to continue with the installation, or click Back if you want to review change any settings.	or		
4				
	< <u>B</u> ack <u>N</u> ext >		Ca	incel





	🛃 CarloGavazzi_SensorManager — 🗆 🗙
	Installazione completata
	CarloGavazzi_SensorManager è stato installato.
	Scegliere Chiudi per uscire.
5	
	Utilizzare Windows Update per verificare l'esistenza di aggiornamenti critici per .NET Framework.
	Annulla < <u>I</u> ndietro Chiudi





Configurer le dispositif SBPCAL

Le SBPCAL est un appareil portatif conçu pour calibrer, tester et gérer les capteurs sans fil SBPWSI1 et SBPWSI2, un par un ou en groupe. Il communique avec les capteurs via un protocole Long Range wireless propriétaire.



Suivre la procédure ci-dessous pour configurer et exécuter le logiciel Sensor Manager :

Étape	Action		
1	Connecter le dispositif SBPCAL à un ordinateur Microsoft Windows 10 / 7 via un port USB (2.0 ou supérieur).		
	Lorsque l'appareil est connecté, vérifier que le système a installé le bon pilote USB- Série :		
2	Automatique : le SBPCAL est automatiquement reconnu et configuré		
	 Manuellement : Télécharger le pilote sur le site Internet site Internet de FTDI et l'installer 		
3	Lancer le logiciel Sensor Manager		
4	Voir la procédure Paramétrer le port COM		



!!! Le SBPCAL doit être connecté au PC/Notebook avant le lancement de l'application





Paramétrer le port COM

Lors du lancement du logiciel, il est nécessaire de configurer le port COM virtuel à utiliser. Suivre la procédure ci-dessous pour configurer le paramètre de communication de l'appareil connecté :

Étape	Action					
	Cliquer sur l'onglet Port pour ouvrir la fenêtre RadioSetup : File Port Management Options Show					
	🖷 radioSetup					
	COMM port COM4					
	Select Manual Start DTR o RTS nRTS					
	Modulation LORA-NB-IOT V RX OK 0					
1	Channel 1 V RX Error 0					
	Spr.factor 7 V Last Rx 0					
	Cod.Factor 0 Last RSSI 0					
	WD mode Disabled ~					
	Ver Unknown WD Minutes 30 ~					
	Err Unknown ResetRadio					
	Dana la champ COMM part, cálactionnar la part COM à utilizar					
2	Remarque : le numéro du Port COM varie selon la configuration					
2						
3	Parametrer LORA-NB-IOT in dans le champ Modulation					
4	Paramétrer la valeur du <u>facteur d'étalement</u> dans le champ Spr.Factor (par défaut, la valeur est 7)					
	Paramétrer Start DTR o RTS (par défaut, la valeur est vide) : lorsque l'appareil est					
5	reconnu dans le champ Ver , vous verrez un groupe de 4 octets (par exemple 01-80- 72-4A). Cela signifie que le dispositif SBPCAL est correctement configuré.					
	Si l'appareil n'est pas détecté (le champ Ver est vide) :					
6						
	Désactiver le sélecteur					
7	Dans le champ Start DTR o RTS, sélectionner l'une des trois options disponibles					
8	Activer le sélecteur					
9	Répéter les étapes 6 à 8 jusqu'à ce qu'un élément apparaisse dans le champ Ver.					
10	Vous pouvez activer un WatchDog (WD) au cas où le Sensor Manager ne recevrait aucun paquet radio dans la plage de temps. Cela réinitialisera le module radio de l'appareil lorsque le temps sera écoulé.					





Ce qu'il faut savoir

Démarrer DTR o RTS

La connexion du dispositif SBPCAL à un PC/ordinateur portable dépend de la manière dont le convertisseur de série est configuré dans le PC, certains PC doivent configurer l'option DTR, d'autres PC doivent activer les options RTS et d'autres encore doivent activer l'option nRTS. L'utilisateur doit essayer différentes configurations pour trouver la bonne, comme indiqué dans la procédure ci-dessus.

Facteur d'étalement

Comme dans un système sans fil standard, plus le nombre d'appareils et de données transmises est élevé, plus la possibilité d'interférences est grande. Dans ce cas, il faut allonger l'intervalle de transmission pour garantir la fiabilité.

Pour obtenir la distance maximale et la résistance aux interférences, nous suggérons d'utiliser le **facteur d'étalement SF7**. Les facteurs d'étalement autres que SF7 ne sont pas recommandés et doivent être évalués par l'installateur en fonction des conditions environnementales, car une valeur plus élevée du facteur d'étalement pourrait ne pas garantir la transmission correcte des données.





Configuration du Capteur

Une fois que les capteurs SBPWSIx ont été installés dans leur emplacement final, ils sont prêts à être configurés à l'aide du logiciel Sensor Manager.

Ce chapitre présente les **procédures de démarrage rapides** pour configurer les capteurs, en fonction des différents protocoles de communication. Ces procédures présentent les étapes que l'installateur doit suivre pour installer et configurer les capteurs correctement.

Pour toute exigence de configuration supplémentaire, l'installateur peut suivre les <u>procédures</u> <u>détaillées</u> dans ce manuel.

Pour tout type d'application autre que celles indiquées ci-dessous, veuillez contacter Carlo Gavazzi.

Procédures de démarrage rapide



Ne pas enterrer complètement les capteurs, avant d'avoir lu attentivement les informations ci-dessous.

- 1. Avant de configurer les capteurs, lire attentivement le chapitre <u>Installation du capteur</u> dans ce manuel.
- 2. Les capteurs doivent être installés dans leur emplacement final selon la numérotation des places de stationnement, telle que définie dans les caractéristiques du projet. Cela signifie que le numéro d'identification doit être défini/modifié pour chaque capteur SBPWSI1 selon l'emplacement de numérotation défini dans la carte du projet. Voir la procédure de <u>Définition/modification du numéro ID du capteur</u> pour plus de détails.

Les procédures sont expliquées ci-dessous pour les différentes versions de capteurs :

Version	Procédure
	Long Range wireless
5BPW511	
SBPWSI2	<u>NB-IoT</u>





Paramétrer le protocole Long Range wireless privée

Pour configurer les capteurs SBPWSI1 et le concentrateur SBPCWSI1 afin qu'ils communiquent en utilisant le protocole Long Range wireless, suivre la procédure ci-dessous :

Étape	Action		
	Installer le concentrateur SBPCWSI1		
1	Consulter le <u>Manuel d'installation du SBPCWSI1xxx</u> disponible sur productselection.net pour plus de détails.		
2	Placer tous les capteurs SBPWSI1 dans leurs places de stationnement. Il est recommandé de		
	ne les enterrer complètement qu'une fois la procédure complète terminée.		
	Voir le chapitre <u>Installation du capteur</u> pour plus de détails.		
3	Dans l'onglet Options du logiciel Sensor Manager, vérifier que ACK Automatic (FILTERED) et ACK Automatic (NOT FILTERED) sont désactivés.		
	Voir <u>ACK Automatic OFF</u> pour plus de détails.		
4	Attendre que tous les capteurs SBPWSI1 apparaissent dans la liste Non Filtrée. <i>N.B. :</i> Ils doivent apparaître avec leurs numéros d'identification valides selon la numérotation des places de stationnement définie dans les spécifications du projet.		
5	Sélectionner les capteurs qui doivent être configurés et les déplacer dans la liste Filtrée.		
	Dans l'onglet Basic Settings, envoyer les commandes suivantes :		
6	■ Set Date Time		
	 Calibration 		
	En utilisant un objet métallique (comme une boîte à outils, une perceuse, etc), vérifier que		
7	chaque capteur change d'état (de vide à occupé).		
•	Remarque : vous pouvez vérifier l'état du capteur en temps réel dans la fenêtre Show -> Status filtered sensor.		
	Pour paramétrer le protocole Long Range wireless, cliquez sur l'onglet Sensor Manager Crypt key et cliquer sur Create AES128 Key: une fenêtre popup apparaîtra avec une nouvelle clé générée :		
	Aes128 KeyClick OK button to copy to clipboard $ imes$		
	D9261D21120007E49E5E44029BDP700E		
8			
	OK		
	Cliquer sur le bouton OK pour la copier dans le presse-papiers.		
	Veuillez sauvegarder la clé générée dans un endroit sûr (par exemple, un fichier Microsoft		
9	Dans la fenêtre Network Configuration , cliquer sur le bouton Long Range Wireless , et cliquer ensuite sur le bouton Send AES 128 Key pour insérer la clé AES128 générée.		
	CarloGavazzi_SensorManager X		
	Insert AES 128 Key OK Annulla		

Cliquer sur le bouton **OK** pour enregistrer les modifications. Cette opération ne fait que stocker la valeur dans les capteurs.

413B22479E5A60E5D5DEA5624ABF5E99


10

11

15



Dans la fenêtre Network Configuration, sélectionner l'option Long Range Wireless, et cliquer ensuite sur le bouton Activate AES 128 : saisir la valeur 1 dans la fenêtre qui apparaît.

CarloGavazzi_SensorManager	×
Enable AES 128 bit (0=Deactivate,1=Activate)	OK Annulla
1	

Cliquer sur le bouton **OK** : la communication AES128 de bout en bout sera activée dès que la commande sera exécutée (voir la fenêtre Status command).

Une fois que la clé AES 128 est activée dans les capteurs sélectionnés, la communication avec le dispositif SBPCAL est interrompue. Les capteurs sont prêts à être associés au concentrateur SBPCWSI1 correspondant.

Mettre le concentrateur SBPCWSI1 sous tension et entrer dans le système en utilisant l'ID TeamViewer / Anydesk et le mot de passe fournis.

12 N.B. : les informations d'identification sont fournies par Carlo Gavazzi en fonction du numéro de série du concentrateur.

(Chaque unité SBPCWSI1xxx possède des paramètres d'accès dédiés).

Le concentrateur comprend le logiciel Sensor Manager.

13 Dans l'onglet Options, vérifier que ACK Automatic (FILTERED) et ACK Automatic (NOT FILTERED) sont désactivés.

Pour activer la communication de bout en bout avec les capteurs, cliquer sur l'onglet Sensor Manager Crypt key et cliquer sur le bouton Set AES128. Dans la fenêtre Select Keys sélectionner l'option Custom :

	🔛 Select Keys	
14	Factory Gustom	
	Crypt Key 128 bit	
	Save And Quit	Cancel and Quit

Insérer la clé précédemment générée dans le champ Crypt Key 128 bit :

Select Keys		
○ Factory		
Custom		
Crypt Key 128 bit D8361D31	1290A7E4BF6E44A38BDB799F	
Save And Quit	Cancel and Quit	

Attendre que tous les capteurs SBPWSI1 apparaissent dans la liste Non Filtrée, les 16 sélectionner ensuite et les déplacer dans la liste Filtrée.



1

18



Dans l'onglet **Internet**, cliquer sur l'option **Server Udp setup** : la fenêtre **Remote Setup** apparaîtra.

	🔻 Remote Setup	
	IDGATEWAY 00012	29912C09
	UDP Remot address	52.166.220.173
7	UDP Remote port	8792
	UDP Local port	8791
	Kalive send interval	20
	Kalive send Treshold	20
	Quit	Save

- Dans le champ UDP Remote address, saisir la valeur
 52.166.220.173 (relative au serveur Cloud Carlo Gavazzi)
- Dans le champ UDP Remote port, saisir la valeur 8792 (relative au serveur Cloud Carlo Gavazzi)

Cliquer sur le bouton **Save** (enregistrer) pour enregistrer les modifications

Dans l'onglet **Internet**, sélectionner l'option **UDPFlow**: dans la fenêtre qui apparaît, vous pouvez vérifier l'état de la communication avec le serveur Cloud.

Remarque : pour tout problème de communication, veuillez contacter Carlo Gavazzi

Une fois que la communication fonctionne correctement, dans l'onglet **Options**, vérifier que l'option **ACK Automatic (FILTERED)**est activée. *Voir <u>ACK Automatic ON</u> pour plus de détails.*

19 Options Show Sensor Manager Crypt K ACK Automatic (FILTERED) ACK Automatic (NOT FILTERED)

Pour terminer la procédure de configuration dans le concentrateur, dans l'onglet **File**, cliquer sur l'option **Save Filtered default**.

	File	Port	Management	0
20		Save Filt	tered default	
		Load Fil	tered default	
		Exit		

- 21 Dès que la connexion au serveur Cloud a été établie, contactez Carlo Gavazzi pour la configuration du Cloud.
- 22 Vous recevrez en retour les paramètres pour accéder au Cloud : accéder au serveur CPY et ajouter les paramètres du Cloud.

ATTENTION

L'utilisateur est responsable de la génération et du stockage de la clé de cryptage. Si la clé de cryptage est perdue et/ou oubliée, il ne sera pas possible d'ajouter et d'effectuer la maintenance des capteurs, et en cas de panne du concentrateur SBPCWSI1, il ne sera pas possible de le remplacer sans la clé AES128. Dans ce cas, tous les capteurs devront être déterrés, réinitialisés au moyen d'un aimant et reprogrammés avec une nouvelle clé AES 128.

!!





Paramétrer le protocole de communication LoRaWAN®

N.B. : Ce manuel ne décrit pas la configuration des serveurs de réseau LoRaWAN, ni la configuration des serveurs d'application LoRaWAN.

La procédure ci-dessous fournit les informations nécessaires à la configuration des capteurs SBPWSI1 selon les passerelles LoRaWAN® standard.

Ce qu'il faut savoir

LoRaWAN® est un protocole de réseau étendu à faible puissance (LPWAN). Il s'agit d'une technique de modulation à spectre étalé à des débits de données extrêmement faibles, qui permet d'envoyer des données sur de longues distances. Comme l'exige le protocole LoRaWAN®, une méthode d'authentification, telle que le mode OOTA ou ABP, doit être définie entre les capteurs SBPWSI1 et les serveurs LoRaWAN. <u>Cela signifie que le fournisseur de services LoRaWAN®</u> <u>doit fournir les informations requises.</u>

Mode de connexion OTAA

L'activation radiodiffusée, en anglais Over-the-Air Activation (OTAA), est la méthode d'authentification préférée et la plus sûre. Les capteurs effectuent une procédure de connexion avec le réseau LoRaWAN®, au cours de laquelle un DevAddr dynamique est attribué et les clés de sécurité sont négociées avec le dispositif. Les paramètres suivants sont requis par le mode de connexion OTAA :

Paramètre	Description
	Le dispositif EUI du capteur est fourni préalablement pendant la production et est indiqué sur l'étiquette imprimée sur le dessus du capteur SBPWSI1. Chaque capteur possède un DevEUI unique. Voir l'exemple ci-dessous :
DovEll	VER. SBPWSI1
Deveoi	10002,,001BC5067010C695
	Vous pouvez communiquer le DevEUI de tous les capteurs SBPWSI1 au fournisseur de services LoRaWAN.
АррКеу	L'AppKey est fournie par le fournisseur de services LoRaWAN®. La même AppKey doit être définie à la fois dans les capteurs et dans le serveur LoRaWAN.
AppEUI	L'AppEUI est fournie par le fournisseur du serveur LoRaWAN®. Si vous avez votre propre AppEUI, vous pouvez également l'ajouter à votre configuration. La même AppEUI doit être définie à la fois dans les capteurs et dans le serveur de réseau LoRaWAN.





ABP (Authentification par personnalisation)

Les paramètres suivants sont requis par le mode de connexion ABP :

Paramètre	Description	
DevEUI	Le dispositif EUI du capteur est fourni préalablement pendant la production et est indiqué sur l'étiquette imprimée sur le dessus du capteur.	
	VER. SBPWSI1	
	10002,,001BC5067010C695	
DevAddr		
NwkSKey	Ces clés sont fournies par le fournisseur de services LoRaWAN®. Les mêmes clés doiven âtre définies à la fois dans les capteurs et dans le servieur LoRaWAN	
AppSKey		

Si vous souhaitez obtenir de plus amples informations sur les spécifications de LoRaWAN®, consulter le document de spécifications de LoRa® Alliance.

Procédures

Pour configurer les capteurs SBPWSI1 selon le protocole de communication LoRaWAN®, suivre la procédure ci-dessous :

Étape	Action
1	Placer tous les capteurs SBPWSI1 dans leurs places de stationnement.
	Voir le chapitre Installation du capteur pour plus de détails.
2	Dans l'onglet Options du logiciel Sensor Manager (via le dispositif SBPCAL), vérifier que ACK Automatic (FILTERED) et ACK Automatic (NOT FILTERED) sont désactivés. <i>Voir <u>ACK Automatic OFF</u> pour plus de détails.</i>
3	Dans le <i>logiciel Sensor Manager software</i> , attendre que tous les capteurs SBPWSI1 apparaissent dans la liste Non Filtrée . <i>N.B. : Ils doivent apparaître avec leurs numéros d'identification valides selon la numérotation des places de stationnement définie dans les spécifications du projet.</i>
4	Sélectionner les capteurs qui doivent être configurés et les déplacer dans la liste Filtrée.
5	Dans l'onglet Basic Settings , envoyer les commandes suivantes : Set Date Time Calibration
6	En utilisant un objet métallique (comme une boîte à outils, une perceuse, etc), vérifier que chaque capteur change d'état (de vide à occupé).
O	Remarque : vous pouvez vérifier l'état du capteur en temps réel dans la fenêtre Show -> Status filtered sensor .



8

10



	Dans la fenêtre Networl	k Configuration, sélectionner l'option Set LORAWAN Parameters :
7	Fittered 10 101 102 103 104 105 106 107 108 109 110	Basic Settings Advanced Settings Network Configuration Set LORAWAN Parameters Set NBIOT Parameters Long Range Wireless

Dans LoRaWAN Parameters, cliquer sur le bouton LWan UseCases pour ouvrir le menu UseCases : sélectionner OTAA ou ABP selon les paramètres du serveur de réseau LoRaWAN® auquel vous connectez les capteurs :

- OTAA Solution 3
- ABP Solution 2

 SetFlagsLoraWan OTAA Solution 3 ABP Solution 2 	OTAA ADR NETWORK ENABLED ENABLED DUTY-CYCLE CONSTRAINT CONFIRMED PACKET JOIN IF NEEDED PUBLIC NETWORK NOT WAITING FOR LORAWAN SERVER ACK NOT WAITING FOR LORAWAN SERVER ACK VALUAJATOT ENCRYPTED		×
	Value=0x41		
Save And Quit Cancel ar	nd Quit		

9 Cliquer sur le bouton Save and quit pour enregistrer les modifications.

Régler les paramètres en fonction des méthodes de connexion sélectionnées, comme exigé par le serveur de réseau LoRaWAN® auquel vous connectez les capteurs :

Authentication	Ensuite, vous devez régler
	 Cliquer sur le bouton Set AppKey OTAA pour saisir l'AppKey fournie.
OTAA Solution 3	 Cliquer sur le bouton Set AppEUI pour saisir l'AppEUI fournie. Si vous n'avez pas votre AppEUI, vous pouvez saisir la valeur suivante : 0101010101010102
ABP Solution 2	 Cliquer sur le bouton Set AppSKey ABP Cliquer sur le bouton Set NwkSKey ABP Cliquer sur le bouton Set DevAddr
	pour saisir les clés fournies

Remarque importante : saisir les valeurs sans espaces ni tirets!

Dans la fenêtre Status Command, vérifier que toutes les commandes envoyées ont été exécutées avant d'activer le protocole de communication LoRaWAN® pour les capteurs sélectionnés.





Après avoir réglé tous les paramètres de LoRaWAN®, vérifier que tous les capteurs qui doivent être activés avec la communication LoRaWAN sont sélectionnés, puis cliquer sur le bouton **Set Long Range wireless/LoRaWAN**[®] : le protocole de communication sera immédiatement basculé sur LoRaWAN®.

12 Dascule sur LoRawAN®.
 N.B : Ils disparaîtront du logiciel Sensor Manager dès qu'ils commenceront à communiquer avec le réseau LoRaWAN®.
 Ce réglage est enregistré dans la mémoire du capteur, il sera donc restauré après une

Revenir au protocole Long Range wireless privée

déconnexion de la batterie.

Pour remettre les capteurs SBPWSI1 en mode Long Range wireless, il existe deux façons de procéder :

Procédure	Description
а	Désactiver le message ACK dans le réseau LoRaWAN® : après environ 1 heure et 20 minutes, si les capteurs ne reçoivent pas de message ACK du réseau LoRaWAN®, ils retourneront en mode Long Range wireless.
b	<u>Réinitialiser les capteurs</u> : Déplacer un aimant près de l'interrupteur à lames pendant quelques secondes pour réinitialiser les capteurs. Après cette opération de réinitialisation, les capteurs redémarrent en mode Long Range wireless. Remarque : cette opération doit être effectuée lorsque les capteurs sont alimentés.

Après un changement de protocole de communication, les capteurs apparaîtront dans la liste **Non Filtrée.**





Paramétrer le protocole de communication NB-loT

Pour configurer les capteurs SBPWSI2 selon les paramètres du réseau NB-IoT, suivre la procédure ci-dessous.

Remarque : une carte SIM doit être installée dans chaque capteur SBPWSI2 (voir <u>Assemblage du capteur BPWSI2</u>), avant de continuer la procédure suivante.

Étape	Action					
1	Placer tous les cap	oteurs SBPWSI2 dans leurs places de stationnement.				
	Voir le chapitre <u>Ins</u>	Voir le chapitre <u>Installation du capteur</u> pour plus de détails.				
2	Dans l'onglet Opti Automatic (FILTE Voir <u>ACK Automat</u>	ons du logiciel Sensor Manager (via le dispositif SBPCAL), vérifier que ACK (RED) et ACK Automatic (NOT FILTERED) sont désactivés. <u>vic OFF</u> pour plus de détails.				
3	Dans le <i>logiciel Sensor Manager software</i> , attendre que tous les capteurs apparaissent dans la liste Non Filtrée . <i>N.B. : Ils doivent apparaître avec leurs numéros d'identification valides selon la numérotation des places de stationnement définie dans les spécifications du projet.</i>					
4	Sélectionner les capteurs qui doivent être configurés et les déplacer dans la liste Filtrée.					
5	Dans l'onglet Basic Settings , envoyer les commandes suivantes : • Set Date Time • Calibration					
6	En utilisant un objet métallique (comme une boîte à outils, une perceuse, etc), vérifier que chaque capteur change d'état (de vide à occupé), comme indiqué dans la fenêtre Sensor filtered status .					
	Dans la fenêtre Network Configuration, sélectionner l'option Set NBIOT Parameters :					
7	Filtered 10 101 102 103 104 105 106 107 108 109 110	Basic Settings Advanced Settings Network Configuration Set LORAWAN Parameters Set NBIOT Parameters Long Range Wireless				
8	Dans le champ Se t à 5 chiffres).	t PLMN (MCC+MCN), définir le PLMN du fournisseur de la carte SIM (numéro				
Ū	Exemple : la valeur TIM IT est 22201					
9	Dans le champ Destination Platform , saisir la valeur pour définir la plate-forme de destination					
	Dans le champ Se	Dans le champ Set IP , saisir :				
10	52.166.220.173	Serveur Cloud Carlo Gavazzi				
	Dans le champ SE	T Port, saisir :				
11	8792 3	Serveur Cloud Carlo Gavazzi				
	[Port UDP] /	Autre serveur de destination				





Dans le champ APN LOW, définir l'APN de l'ISP.

Exemple : la valeur TIM IT APN est nbiot.tim.it

12 N.B. : Veuillez vérifier auprès de l'ISP si l'APN est nécessaire pour leur solution NB-IoT. Il peut arriver que l'opérateur demande l'APN, mais que les capteurs ne soient pas en mesure de s'enregistrer dans le réseau.

Dans le champ **Set Code City**, saisir la valeur fournie :

N.B. : si cette valeur n'est pas fournie par l'ISP, laisser ce champ vide.

14 Dans la fenêtre **Status Command**, vérifier que toutes les commandes envoyées ont été exécutées avant d'activer le protocole de communication NB-IoT pour les capteurs sélectionnés.

Après avoir réglé tous les paramètres de NB-IoT, vérifier que tous les capteurs qui doivent être activés avec la communication NB-IoT sont sélectionnés, puis cliquer sur le bouton **Set Long Range wireless/Nblot mode** : le protocole de communication sera immédiatement basculé sur réseau NB-IoT.

¹⁵ N.B : Ils disparaîtront du logiciel Sensor Manager dès qu'ils commenceront à communiquer avec le réseau NB-IoT.

Ce réglage est enregistré dans la mémoire du capteur, il sera donc restauré après une déconnexion de la batterie.

Revenir au mode de maintenance

Pour remettre les capteurs SBPWSI2 en mode Long Range wireless, il existe deux façons de procéder :

Procédure	Description
а	Désactiver le message ACK dans le réseau NB-IoT : après environ 1 heure et 20 minutes, si les capteurs ne reçoivent pas de message ACK du réseau NB-IoT, ils retourneront en mode Long Range wireless.
b	<u>Réinitialiser les capteurs</u> : déplacer un aimant près de l'interrupteur à lames pendant quelques secondes pour réinitialiser les capteurs. Après cette opération de réinitialisation, les capteurs redémarrent en mode Long Range wireless. Remarque : cette opération doit être effectuée lorsque les capteurs sont alimentés.

Après un changement de protocole de communication, les capteurs apparaîtront dans la liste Non Filtrée.





Interface utilisateur

Ce chapitre présente les différents menus et les procédures qui s'y rapportent.

Onglet File (Fichier)

Dans l'onglet File, l'installateur peut gérer les projets.

	Management	Options	Show	Sensor Manager Crypt Key
Save Filtered default				
Load Fil	tered default			
Exit				
	Save Filt Load Fil Exit	Save Filtered default Load Filtered default Exit	Save Filtered default Load Filtered default Exit	Save Filtered default Load Filtered default Exit

Les champs disponibles sont :

Champ	Description
Save Filtered default (Sauvegarder Filtrés par défaut)	Pour sauvegarder la configuration actuelle des capteurs détectés et la proposer à l'ouverture prochaine du programme
Load Filtered default (Charger Filtrés par défaut)	Pour ouvrir une configuration de capteurs sauvegardée
Exit (Quitter)	Pour fermer le logiciel Sensor Manager





Onglet Port

Ce menu affiche les paramètres d'un réseau spécifique. Les options affichées dépendent de la **Modulation** choisie.

		_		
COMM port	COM3			ON
Select	Manual	\sim	Start DTR o RTS	nRTS 🗸
Modulation	LORA-NB-IOT	\sim	RX OK	120
Channel	1	\sim	RX Error	20
Spr.factor	7	\sim	Last Rx	500
Cod.Factor	0	\sim	Last RSSI	-68
			WD mode	Disabled ~
Ver 01-80-7	72-4A		WD Minutes	30 ~

Dans l'image ci-dessus, la modulation *LORA-NB-IOT* est sélectionnée et les paramètres se réfèrent à cette modulation. Les champs disponibles sont :

Champ	Description
COMM port (Port COMM)	Indique le Port de série utilisé
Modulation	Indique la modulation des capteurs telle que Long Range wireless /NB-IoT
Spr.factor (facteur d'étalement)	Sélectionne la valeur du facteur d'étalement pour la modulation <i>Long Range wireless</i> /LoRaWAN [®]
WD mode (Mode WD) Paramètre Watch Dog. Remarque : Il faut que le champ RTS soit réglé su	
WD Minutes (Minutes WD)	Après xx minutes sans activité de réception, le logiciel Sensor Manager sera réinitialisé
RX OK	Affiche le nombre total de messages reçus
Error RX (Erreur RX)	Affiche le nombre total d'erreurs de communication
Last RX (Dernier RX)	Affiche la dernière ID de capteur reçue
Last RSSI (Dernier RSSI)	Affiche le RSSI de la dernière image reçue
Ver	Affiche la version du firmware du SBPCAL
Err	Affiche les messages d'erreur





Onglet Management (Gestion)

Dans le menu **Management**, il est possible d'effacer tous les compteurs et de réinitialiser la gestion des capteurs sans quitter le programme.

🖷 Carlo Gavazzi S.p.A @1.0.7271.32019 COM3:(EMBIT-CH1) Factory Keys

File	Port	Management	Options	Show	Sensor Manager Crypt Key	
		Clear Cou	nters			

Onglet Options

Dans le menu Options, il est possible de définir les paramètres suivants :

•	Carlo Gavazzi S.p.A @1.0	0.7271.17780	COM3:(EMBIT-CH1)Factory Keys
---	--------------------------	--------------	------------------------------

File	Port	Management	Options	Show
			ACK	Automatic (FILTERED)
			ACK	Automatic (NOT FILTERED)

Les options possibles sont :

Champ	Description
ACK Automatic (FILTERED)	En cas de sélection, un message ACK est envoyé à tous les capteurs présents dans le tableau FILTERED (FILTRÉS), après qu'ils aient envoyé une photo.
ACK Automatic (NOT FILTERED)	En cas de sélection, un message ACK est envoyé à tous les capteurs présents dans le tableau NOT FILTERED (NON FILTRÉS), après qu'ils aient envoyé une photo.





Ce qu'il faut savoir

Régler	ACK Automatic ON	ACK Automatic OFF
quand	 les capteurs et le récepteur sont correctement configurés le système est en place et fonctionne 	 la mise en service doit être effectuée les capteurs doivent être gérés
+	Consommation de batterie faible	Les commandes seront exécutées immédiatement
-	Les commandes seront exécutées lentement	Consommation de batterie élevée

ACK Automatic ON

Lorsque l'option ACK Automatic est $ON \rightarrow$ un ACK (message d'accusé de réception) est requis par le capteur : cela signifie que le SBPCWSI1 doit renvoyer au capteur un ACK en guise de réception de chaque message reçu dans les situations suivantes :

L'état de la place de stationnement change \rightarrow le capteur envoie un *message d'information* au concentrateur

L'état de la place de stationnement ne change pas \rightarrow le capteur envoie un *message de Maintien de connexion ("Keep-Alive", KA)* lorsque le délai de *Maintien de connexion* expire

Lorsque le capteur reçoit l'ACK, il fonctionne en MODE IDLE jusqu'au prochain événement pour optimiser la consommation de la batterie.

Si le concentrateur/unité de calibrage envoie une commande au capteur, celle-ci sera exécutée lors de l'événement suivant (expiration du délai KA, changement d'état).



En MODE IDLE, le capteur envoie un message KA uniquement lorsque le délai d'attente expire, mais il notifie immédiatement tout changement détecté dans l'état de la place de stationnement.





ACK Automatic OFF

Lors de la mise en service \rightarrow l'option ACK Automatic doit être réglée sur **OFF** : le capteur n'attend pas d'ACK, il réagit donc immédiatement à toute commande (le seul délai présent est dû au *Temps d'échantillonnage*).

Le capteur reçoit une commande → celle-ci sera exécutée en fonction du *Temps d'échantillonnage* (10 s par défaut) au lieu du délai de Maintien de connexion (10 min par défaut).

Si, lors de la mise en service, l'option ACK automatic est activée :

la commande sera exécutée lors de l'événement suivant (changement d'état détecté ou transmission d'un message KA), <u>ce qui ralentit les opérations de mise en service</u>.



Dès que la mise en service est terminée, les options de **ACK Automatic** doivent être réglées sur **ON**.





Onglet Show (Affichage)

Dans ce menu, l'installateur peut activer/désactiver des fenêtres dédiées pour gérer les capteurs et leur communication, ainsi que les commandes et les informations de diagnostic.

🛃 Carlo Gavazzi S.p.A @1.0.7271.17780 COM3:(EMBIT-CH1)Factory Keys

File	Port	Management	Options	Sho	ow	
				~	Ser	nsors list
				~	Filt	ered sensors
				~	No	t Filtered sensors
					Co	mmands Sent
					Sin	gle Sensor Monitor
					Sta	tus filtered sensor

Fenêtre Sensors List (Liste des capteurs)

La liste des capteurs montre tous les capteurs actifs reçus par le SBPCAL/SBPCWS1. À partir de cette fenêtre, l'installateur peut exécuter les commandes des capteurs sélectionnés.

🖳 Sensor List					
Not Filtered 29	Filte	ed 0	Basic Settings Advanced Settings	Network Configuration	Firmware Updates
1004 R45 1013 R48 1014 R48			Calibration]	
1042 R48 1045 R45	>>		Address Set		
210 R48 211 R48			Auto Ack		
214 R48 334 R45 335 R45	+		Clear CMD		
336 R45 337 R45				1	
338 R45 339 R45	<<				
340 R45 341 R45 342 D45	<				
343 R45 344 R45					
510 707 R203					
806 R203	¥				
Cancel NOT filtered					

Les zones disponibles sont :

Zone	Description
Not filtered list (Liste non filtrée)	Dans cette zone, tous les capteurs découverts seront affichés.
Filtered list (Liste filtrée)	L'installateur doit déplacer dans la liste filtrée tous les capteurs qui doivent être gérés dans le projet en cours.
	Réglages de base
Commandes	Configuration du Réseau Mises à jour du Firmware





Remarque : les commandes peuvent être exécutées uniquement pour les capteurs présents dans la liste filtrée

Liste de commandes

Les commandes disponibles sont regroupées en quatre sous-onglets comme affichées cidessous :

Basic Settings (Réglages de base)

Basic Settings	Advanced Settings	Network Configuration	Firmware Updates
C	alibration		
Address Set			
Auto Ack			
Se	DateTime		
C	lear CMD		

Les champs disponibles sont les suivants :

Champ	Description
Calibration (Calibrage)	Pour calibrer le zéro magnétique des capteurs.
Address Set (Réglage de l'adresse)	Pour modifier l'adresse ID (numéro) du capteur.
Auto ACK	Pour permettre aux capteurs de se donner un ACK après n tentatives. Cette option est utile pour préserver la durée de vie de la batterie (désactivée par défaut sur les capteurs neufs).
<u>Set Date Time</u> (Réglage de la date et de l'heure)	Pour envoyer une mise à jour de la date et de l'heure au capteur, en utilisant le réglage du PC.
Clear CMD (Effacer une commande)	Pour effacer toute commande en attente d'exécution.





Procédures

Sélectionner les capteurs à gérer

Pour envoyer des commandes à un ou plusieurs capteurs, ils doivent être déplacés vers la **Liste filtrée**. Voir la procédure ci-dessous :

Étape	Action
1	Connecter le dispositif SBPCAL à un PC/ordinateur portable équipé du logiciel Sensor Manager opérationnel.
2	Sélectionner la modulation radio correcte et la valeur du facteur d'étalement (si elle diffère de la valeur par défaut).
3	Ouvrir la fenêtre Sensor List des capteurs à partir de l'onglet Show et attendre que la liste des capteurs apparaisse dans la liste Non Filtrée.
4	Dans la liste Non Filtrée, sélectionner les capteurs : ils seront surlignés en bleu. Cliquer sur le bouton > pour les déplacer dans la liste Non filtrée. Not Filteré IO IE IO IE IE IO
5	Dans la Liste filtrée, sélectionner le(s) capteur(s) auquel(s) les commandes doivent être envoyées. Fitered 10 102 103 104 >> 105 106 107 108 109 110 109 110
6	Cliquer sur un bouton de [commande] (par ex. Calibration, Address Set) pour l'exécuter.





Calibration

Le calibrage doit être effectué lorsque le capteur est entièrement installé et prêt pour son utilisation finale !

Ce qu'il faut savoir

Calibrage du zéro magnétique

Le processus de calibrage doit être effectué une fois les capteurs installés. Aucune voiture ou autre objet métallique tel qu'un outil ou une clôture, ne doit être présent dans un rayon de 5 mètres du capteur (condition optimale), sinon il se pourrait que le calibrage ne soit pas effectué correctement, ce qui affecterait la détection des voitures.



Calibrer les capteurs

Après avoir installé les capteurs, et lorsque la zone est libérée de toute présence de voitures, suivre cette procédure :

Étape	Action
1	Connecter le dispositif SBPCAL à un PC/ordinateur portable équipé du logiciel Sensor Manager opérationnel.
2	Sélectionner le canal et la modulation radio corrects (si elle diffère de la valeur par défaut).
3	Ouvrir la fenêtre Sensor List des capteurs à partir de l'onglet Show et attendre que la liste des capteurs apparaisse dans la colonne Non Filtrée .



6



Déplacer les capteurs qui doivent être calibrés dans la colonne **Filtered List**. Ils seront surlignés en bleu.

	Filtered	10	Basic Settings Advanced Settings
4	> 101 102 103 104 >> 105		Calibration Address Set
	+		Auto Ack Set DateTime Clear CMD

Remarque : veuillez ne pas sélectionner plus de 10 capteurs à la fois.

Cliquer sur le bouton **Calibration** et cliquer sur **Yes** pour confirmer l'opération.



Dans la fenêtre **StatusCommand** (état de commande) qui apparaît, vous pouvez vérifier l'exécution de toutes les commandes :

audui	avi enur	y committue					Execute	u comm	anus				
	Sn	Creation	Cmd	DescCmd	Retry	Param		Sn	DateExec	Cmd	DescCmd	Retry	Param
•	1001	04/12/201	1	CALIBR	0	0							
	1002	04/12/201	1	CALIBR	0	0							
	1003	04/12/201	1	CALIBR	0	0							
	1004	04/12/201	1	CALIBR	0	0							
	1005	04/12/201	1	CALIBR	0	0							

- Sur la gauche, les commandes en attente sont affichées avec les informations des capteurs.
- Sur la droite, les commandes exécutées sont affichées.
- 7 Si tout est fait selon la procédure, le calibrage d'un groupe de 10 capteurs nécessite jusqu'à 60 secondes.



2



Set Date Time (Réglage de la date et de l'heure)

Cette commande met à jour l'horloge interne des capteurs SBPWSIx selon le tableau ci-dessous

Dispositif	Horaire
SBPCAL	La valeur de l'horloge du PC
SBPCWSI1	La valeur de l'horloge du SBPCWSI1

Il est important d'exécuter cette opération à chaque fois qu'un capteur est installé et calibré. Voir la procédure ci-dessous :

Étape	Action
1	Dans la Liste Filtrée, sélectionner les capteurs : ils seront surlignés en bleu.
2	Cliquer sur le bouton Set Date Time dans le menu Basic Setting.

Set/change the sensor ID number (Régler/modifier le numéro ID du capteur)

Pour définir/modifier l'adresse physique d'un capteur, suivre la procédure suivante :

Remarque : Cette procédure doit être effectuée pour un capteur à la fois.

Étape	Action
1	Dans la Liste Filtrée , sélectionner le capteur : il sera surligné en bleu. Si le capteur est présent dans la liste Non filtrée, le déplacer vers la liste Filtrée
2	Cliquer sur le bouton Set Address dans le menu Basic Setting.
3	Dans la fenêtre qui s'ouvre, saisir le nouveau numéro d'adresse : <i>Ex : dans l'exemple ci-dessous, le numéro prédéfini 10002 est remplacé par 101</i> New sensor address 10002 OK Cancel [101] Cliquer sur le bouton OK pour envoyer la commande





Dès que la procédure est terminée, le capteur apparaîtra dans la **Liste Filtrée**, avec le nouveau numéro ID. Lors de la réception du premier paquet avec le nouveau numéro ID, la version FW sera affichée à droite du nouveau numéro ID du capteur.

Ex : dans l'exemple ci-dessous, l'ancien ID était 10002 et le capteur est maintenant présent avec le nouvel ID 101

4	Filtered		1	
	10002			
	101	R60		

L'"ancien" ID est toujours présent dans la **Liste Filtrée**. Il est recommandé de le déplacer de la **Liste Filtrée** vers la **Liste Non Filtrée**, afin d'éviter toute confusion.

5	Not Filtered 1		Filtered	1
Ū	10002	>	101 R60	

Clear the commands (Effacer les commandes)

S'il est nécessaire d'envoyer à nouveau la même commande à un capteur, il faut effacer la commande envoyée/exécutée pour les capteurs sélectionnés, en appuyant sur le bouton **Clear CMD**.

S'il est nécessaire d'envoyer à nouveau la même commande à un capteur ou à un groupe de capteurs, il est nécessaire d'effacer les commandes en attente. Sinon, la même commande ne sera pas ajoutée à la liste des commandes en attente. Suivre la procédure ci-dessous :

Étape	Action
1	Dans la fenêtre Sensors List , sélectionner le(s) capteur(s) SBPWSIx dans la Liste filtrée.
2	Cliquer sur Clear CMD dans le menu Basic settings





Set AutoACK property (Régler l'option AutoACK)

Ce qu'il faut savoir

N.B : Dans l'exemple ci-dessous, le concentrateur SBPCWSI1 est réglé sur ACK Automatic ACK toujours activé.

- Si la communication entre le concentrateur et le capteur est momentanément interrompue, le capteur ne recevra aucun message ACK.
 - Si le paramètre AutoACK est réglé sur OFF → le capteur continuera à réessayer la transmission jusqu'à ce qu'il reçoive un ACK. Étant donné que le capteur reste toujours actif, la consommation de la batterie sera très élevée.
 - Si le paramètre AutoACK est réglé sur ON → le capteur accusera réception après n réponses (min.1 - max. 7), en arrêtant la transmission continue pour éviter que la batterie ne se décharge.



Lorsque la communication est rétablie, le capteur reçoit en retour l'ACK du concentrateur.





Procédure

Pour définir l'option AutoACK dans le menu Sensor settings, suivre la procédure suivante :

Étape	Action
1	Dans la Liste filtrée , sélectionner un ou plusieurs capteurs. Ils seront surlignés en bleu.
2	Dans l'onglet Basic Settings, cliquer sur le bouton Auto ACK : Image: AutoACk ON ? Image: Im
3	Si vous avez sélectionné Yes , dans la prochaine fenêtre, insérer le nombre de tentatives maximum (min. 1 max. 7) : CarloGavazzi_SensorManager Input Msg number before Stop (it must be between OK 1 and 7) Cancel Cancel Cliquer sur le bouton OK pour enregistrer les modifications.





Interface Utilisateur

Advanced Settings (Réglages avancés)

Basic Settings	Advanced Settings	Network Configuration	Firmware Updates
Sample Time			
Kalive Time			
Retries Time			
Threshold Low			
Threshold High			
DebounceBusy (0x20)			

Les champs disponibles sont :

Champ	Description
Durée d'échantillonnage	Pour régler la durée d'échantillonnage du capteur (le réglage d'usine est de 10 secondes)
Durée de maintien de connexion	Pour régler la durée du message de maintien de connexion en secondes (réglage d'usine 600 secondes - 10 minutes)
Durée de nouvelles tentatives	Pour régler l'intervalle des nouvelles tentatives au cas où le capteur ne recevrait pas de signal ACK (le réglage d'usine est de 10 secondes)
Seuil bas	Pour définir le seuil en dessous duquel le capteur renvoie l'état Occupé
Seuil haut	Pour définir le seuil au-dessus duquel le capteur renvoie l'état Vide
*Antirebond Occupé	Pour définir l'intervalle d'attente dans lequel le capteur doit toujours détecter l'état Occupé , avant d'envoyer le message au serveur
·	*Cette fonction est utile pour empêcher le capteur d'envoyer des messages d'état Occupé, lorsqu'un véhicule ne fait que passer ou exécute une manœuvre.





Configuration Réseau

Long Range wireless

Dans ce menu, l'installateur peut régler les paramètres de la fonction Long Range wireless pour relier les capteurs SBPWSI1 au(x) concentrateur(s) SBPCWSI1 concerné(s).

Basic Settings	Advanced Settings	Network Configuration	Firmware Updates
O Set LORAWAN Parameters		Long Range Wireless	3
O Set NBIOT Parameters		Send AES 1	28 Key
Long Range Wireless		Activate AE	ES 128

Les paramètres de la fonction Long Range wireless sont les suivants :

Champ	Description
Send AES 128 Key (Envoyer la clé AES 128)	Pour définir une clé AES128 pour les capteurs SBPWSI1 sélectionnés
Activate AES 128 (Activer AES 128)	Pour permettre la communication AES128 de bout en bout entre le capteur sélectionné et le concentrateur SBPCWSI1 qui lui est associé





Set LoRaWAN[®] Parameters (Définir les paramètres LoRaWAN[®])

Dans ce menu, l'installateur peut définir les paramètres LoRaWAN® pour configurer les capteurs SBPWSI1 en fonction du réseau LoRaWAN® approprié.



Les paramètres LoRaWAN® sont les suivants :

Champ	Description		
LWan UseCases	Pour définir la méthode de connexion à un réseau LoRaWAN® :OTAAABP		
Set AppKey (Définir AppKey)	Pour définir l'AppKey pour la connexion OTAA		
Set AppSKey (Définir AppSKey)	Pour définir l'AppSKey pour la connexion ABP		
Set NwkSKey (Définir NwkSKey)	Pour définir la NwkSKey pour la connexion ABP		
Set DevAddr (Définir DevAddr)	Pour définir la DevAddr pour la connexion ABP (0x AABBCCDD)		
Confirmed Rate (Taux de messages confirmés)	Pour définir les messages confirmés après <i>n</i> messages envoyés (dépend de la configuration de la passerelle LoRaWAN [®]). Veuillez- vous référer au fournisseur de services LoRaWAN [®]		
Set AppEUI (Définir AppEUI)	Pour définir l'AppEUI pour la connexion OTAA		
Set Long Range wireless /LoRaWAN [®] Mode (Paramétrer le Mode Long Range wireless/LoRaWAN [®])	Pour passer du Long Range wireless (maintenance) au protocole radio LoRaWAN®.		





Set NBIOT Parameters (Définir les paramètres NBIOT)

Dans ce menu, l'installateur peut définir les paramètres NB-IoT pour configurer les capteurs SBPWSI2 selon le réseau NB-IoT approprié.

Basic Settings Advanced Settin	s Network Configuration Firmware Updates
O Set LORAWAN Parameters	NBIOT CONFIGURATION
Set NBIOT Parameters	Nb-lot Parameters
O Long Range Wireless	Set PLMN (MCC+MNC)
	Set IP (0x61)
	Set Port (0x62)
	Dest Plaftorm (0x70)
	APN LOW (0x64)
	Get IMEI NB-IOT (0x6)
	Set Cod City (0x71)
	Get IMSI (0x68)
	Switch To NBiot
	Set Lora/Nblot Mode (0x60)

Les paramètres NB-IoT sont les suivants :

Champ	Description		
Set PLMN (MCC+MCN) (Définir PLMN (MCC+MCN))	Pour définir le Code opérateur à 5 chiffres		
Set IP (Définir IP)	Pour définir l'adresse IP de destination du serveur		
Set Port (Définir Port)	Pour définir le port UDP de destination du serveur		
Dest Platform (Plate- forme de Dest.)	 Pour définir la plate-forme de destination : Serveur Cloud Carlo Gavazzi ou ; Plate-forme d'une tierce partie 		
APN LOW (APN BAS)	Pour définir l'APN du réseau		
Get IMEI NB-IoT (Obtenir IMEI NB-IoT)	Pour recevoir l'IMEI du dispositif radio SBPWSI2		
Set Code City (Définir Code Ville)	Définir un Code Ville différent (valeur numérique) pour être sûr que les informations des capteurs seront reçues sur la bonne plateforme.		
Get IMSI (Obtenir IMSI) Pour recevoir l'IMSI de la carte SIM d'un capteur			
Set Long Range wireless /NB-IoT Mode (Paramétrer le Mode Long Range wireless/NB-IoT)	Pour faire passer le capteur du réseau Long Range wireless au réseau NB-IoT		





Firmware Updates (Mises à jour du Firmware)

Avec ce menu, il est possible de charger un nouveau firmware pour mettre à jour un capteur SBPWSIx. Pour mettre à jour le firmware, suivre la procédure suivante :

Étape	Action	
	Cliquer sur le bouton Load Firmware Memory (Charger Mémoire Firmware)	
	Basic Settings Advanced Settings Network Configuration Firmware Updates	
1	Firmware Update Load Firmware Memory	
	Firmw Upd to Sensor	
2	Sélectionner le fichier du firmware	
	Cliquer sur le bouton Firmware Upd to Sensor (Mise à jour Firmware vers capteur) pour lancer le processus	
3	Pour éviter les collisions radio, étant donné que la mise à niveau FW nécessite plus de 1000 paquets, nous suggérons d'effectuer la mise à niveau FW pour <u>un ou deux capteurs</u> en même temps.	
4	Vérifier le processus de mise à niveau dans la fenêtre Status Filtered Sensor (état capteur filtré)	





Show -> Filtered Sensors (Afficher -> Capteurs filtrés)

Sélectionnez l'option **Filtered Sensors** (Capteurs filtrés) pour activer une fenêtre permettant de surveiller les images reçues des capteurs présents dans les **Filtered**.

10:14:14:302 COM3(C1)(SF7)	->SNS	Id:1001 Retry=6 Kalive(no Parser)243
10:14:15:472 COM3(C1)(SF7)	->SNS	Id:33 Retry=6 LibOcc(no Parser)244 BUSY 29-11-2019-(
10:14:18:495 COM3(C1)(SF7)	->SNS	Id:500 Retry=6 LibOcc(no Parser)244 BUSY
10:14:18:623 COM3(C1)(SF7)	->SNS	Id:1003 Retry=6 Kalive(no Parser)243
10:14:21:638 COM3(C1)(SF7)	->SNS	Id:451 Retry=6 LibOcc(no Parser)244 BUSY
10:14:25:956 COM3(C1)(SF7)	->SNS	Id:1234 Kalive(no Parser)243
10:14:26:311 COM3(C1)(SF7)	->SNS	Id:1001 Retry=6 Kalive(no Parser)243
10:14:26:471 COM3(C1)(SF7)	->SNS	Id:33 Retry=6 LibOcc(no Parser)244 BUSY 29-11-2019-(
<		>
Debug Pause	Scroll	Clear Copy Chiudi
	Scion	

Show -> Not filtered Sensors (Afficher -> Capteurs Non filtrés)

Sélectionnez l'option **Not Filtered Sensors** (Capteurs non filtrés) pour activer une fenêtre permettant de surveiller les images reçues des capteurs présents dans les **Not Filtered**.

10:15:05:477 COMS 10:15:06:474 COMS 10:15:07:324 COMS 10:15:07:324 COMS 10:15:07:502 COMS	(C1)(S7) → SNS (C1)(S7) → SNS (C1)(S7) → SNS (C1)(S7) → SNS (C1)(S7) → SNS	Id:19062 Rery=N Kaliwe(no Parser)243 Hi33 Rery=KLADOc(no Parser)244 BUSY Id:2001 Rery=€ Kaliwe(no Parser)243 Id:500 Rery=€ LibOcc(no Parser)244 BUSY	29-11-2019-0:
<			>
Debug Pa	ause Scroll	Clear Copy	Close

Pour les deux fenêtres, les boutons disponibles sont les suivants :

Bouton	Description		
Debug (Déboguer)	Pour permettre la visualisation des images au format en octet		
Pause	Pour arrêter la mise à jour de la fenêtre		
Scroll (Faire défiler)	Pour permettre le défilement vertical de la fenêtre		
Clear (Effacer)	Pour vider la fenêtre		
Copy (Copier)	Pour copier le contenu de la fenêtre dans le presse-papiers		
Close (Fermer)	Pour fermer la fenêtre		





Show -> Commands sent (Afficher -> Commandes envoyées)

Cette fenêtre affiche toutes les commandes exécutées et/ou annulées à partir des capteurs SBPWSIx. Chaque commande envoyée au capteur ouvre la fenêtre **Command sent**, où sont affichées à gauche les commandes en attente et à droite les commandes exécutées. De cette façon, il est très simple de comprendre lorsqu'un capteur a reçu une commande ou une configuration.



Les zones disponibles sont :

Zone	Description
Queued/Pending Commands (Commandes en attente)	Indique les commandes en attente qui ont déjà été envoyées aux capteurs
Executed Commands (Commandes exécutées)	Indique les commandes exécutées
Aborted Commands (Commandes avortées)	Indique les commandes avortées





Ce qu'il faut savoir

Aborted Command (Commande avortée)

Si après 10 tentatives, une commande envoyée à un capteur SBPWSIx n'a pas été exécutée, elle sera annulée par le logiciel Sensor Manager. Voir la procédure <u>Clear commands</u> pour envoyer à nouveau la commande.





Show -> Single Sensor Monitor (Afficher -> Moniteur pour capteur unique)

Cette fenêtre montre toutes les communications radio d'un seul capteur. Saisir le numéro du capteur dans la case située près des boutons en bas de la fenêtre. Les fonctions des boutons sont les mêmes que pour les fenêtres **Filtered** et **Not Filtered**.



Show -> Status Filtered Sensors (Afficher -> État des capteurs filtrés)

Affiche une fenêtre où il est possible de sélectionner les données que l'utilisateur veut afficher pour tous les capteurs présents dans la **Liste Filtrée**.





CARLO GAVAZZI Automation Components

Dans le menu de gauche, il est possible de sélectionner les données affichées dans chaque case de capteur. Les options possibles sont :

Champ	Description	
Address (Adresse)	Indique le numéro ID du capteur	
Version	Indique la version du firmware	
Rx RSSI	Indique la qualité du signal radio du capteur	
Upload (Télécharger)	En cas de mise à niveau du FW, il indique le nombre d'images restantes pour la compléter	
Last RX (Dernier RX)	Indique l'Horodatage de la dernière image du capteur	
First RX (Premier RX)	Indique l'Horodatage de la première image de capteur reçue dans la session en cours	
Last Date (Dernière date)	Indique la dernière date reçue du capteur	
Magnitude	Indique la valeur de la magnitude reçue du capteur dans la dernière image reçue	
Last MSG (Dernier MSG)	Indique le type de la dernière image reçue (Vide/Occupée/Maintien de connexion)	
Msg/Retry (Msg/Nouvelle tentative)	Indique le nombre d'images reçues dans la session en cours et le nombre de tentatives (avec ces données, il est simple de comprendre la qualité de la couverture radio, peu de nouvelles tentatives = haute qualité, beaucoup de nouvelles tentatives = mauvaise qualité)	
N.Changes (Nombre de changements)	Indique le nombre de changements de statut (Libre / Occupé) reçus dans la session en cours	
Pending (En attente)	Affiche les commandes en attente (dans la file d'attente d'envoi)	
RadioReset (Réinitialisation Radio)	Indique le nombre de réinitialisations automatiques effectuées par le capteur	





Onglet Sensor Manager Crypt Key (Clé de cryptage Sensor Manager)

Dans ce menu, l'installateur peut définir la clé AES128 de bout en bout entre les capteurs SBPWSI1 et le concentrateur SBPCWSI1.

N.B : Il est fortement conseillé de définir la clé AES128 avant de terminer le processus d'installation complet.

🔻 Carlo Gavazzi S.p.A					
File	Port	Management	Options	Show	Sensor Manager Crypt Key
					Set AES128 Key
					Create AES128 Key

Les options possibles sont :

Bouton	Description		
Set the AES128 Key (Définir la clé AES128)	Pour activer/désactiver la communication AES128 de bout en bout dans le senseur SBPWSI1 :		
	Option	Description	
	Factory (default) (Usine (Par défaut))	Sélectionner cette option pour établir la communication sans aucune clé. Note : cette option ne doit pas être sélectionnée tant que la communication n'a pas pu être protégée	
	Personnalisé	Sélectionner cette option pour définir et activer la communication AES128 de bout en bout selon la clé AES 128 fournie	
Create an AES128 key (Créer une clé AES128)	Pour générer de manière aléatoire une nouvelle clé AES128 à utiliser entre les capteurs SBPWSI1 et le concentrateur SBPCWSI1		

Remarque importante

!!! LA GÉNÉRATION ET L'ENREGISTREMENT DE LA CLÉ AES 128 EST SOUS LA RESPONSABILITÉ DE L'UTILISATEUR !!!

LA MÊME CLÉ AES 128 DOIT ÊTRE DÉFINIE DANS LE CONCENTRATEUR SBPCWSI1 ET DANS LES CAPTEURS SBPWSIX. VEUILLEZ L'ENREGISTRER CORRECTEMENT

Pour des raisons de sécurité, le logiciel Sensor Manager ne permet pas de voir ou de récupérer la clé AES 128 en cours d'utilisation.





Onglet Internet

Note : Ce menu est affiché UNIQUEMENT dans la version du logiciel Sensor Manager Carlo Gavazzi qui fonctionne dans le concentrateur SBPCWSI1.

Dans ce menu, l'installateur peut configurer le paramètre relatif au serveur Cloud Carlo Gavazzi auquel le concentrateur SBPCWSI1 enverra les informations d'occupation collectées à partir des capteurs SBPWSI1.



Les options possibles sont :

Champ	Description		
Send Information (Envoyer des informations)	Permet au logiciel Sensor Manager d'envoyer les informations d'occupation collectées par les capteurs au serveur Cloud Carlo Gavazzi.		
Force TX to Server (Forcer TX vers serveur)	Force le concentrateur à envoyer les informations au serveur Cloud		
	Définit les détails du se	erveur Cloud :	
	Champ	Description	
	IDGATEWAY	Indique l'adresse MAC ou IMSI du concentrateur SBPCWSI1	
	UDP Remote Address (Adresse UDP à distance)	Pour définir l'adresse IP du serveur Cloud Carlo Gavazzi	
Remote Server Setup (Configuration	UDP Remote Port (Port UDP à distance)	Pour définir le Port UDP du serveur Cloud	
du serveur à distance)	UDP Local Port (Port UDP local)	Affiche la valeur standard. <i>Remarque : ne pas modifier cette valeur</i>	
	Kalive send interval (Intervalle d'envoi Maintien de connexion)	Permet de définir la valeur de l'intervalle de maintien de connexion (la valeur par défaut est 20)	
	Kalive send Threshold (Seuil d'envoi Maintien de connexion)	Permet de définir la valeur seuil de maintien de connexion (la valeur par défaut est 20)	





UDP Flow (Flux UDP)	Affiche le flux de la communication entre le concentrateur SBPCWSI1 et le serveur Cloud. Cette fenêtre de diagnostic est utile pour tester la communication entre le concentrateur et le serveur Cloud.
Sensor from Server (Capteur depuis le Serveur)	Permet au logiciel Sensor Manager de recevoir la liste des capteurs depuis le serveur





Propriété intellectuelle

Copyright © 2019, CARLO GAVAZZI Controls SpA

Tous droits réservés dans tous les pays.

CARLO GAVAZZI Controls S.p.A. se réserve le droit d'apporter des modifications ou des améliorations à sa documentation sans préavis.